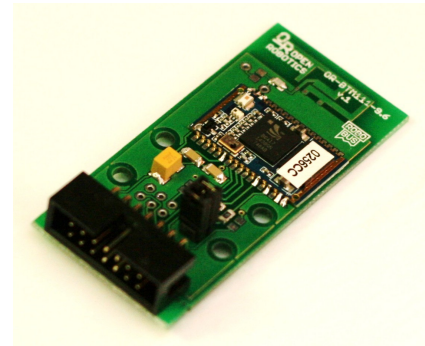


Bluetooth-адаптер OR-BTM111-9.6

Инструкция по эксплуатации

Версия модуля 1.00. Версия документа 1.00.А



Bluetooth-адаптер OR-BTM111-9.6 предназначен для обеспечения связи между мобильным или стационарным роботом и любым головным Bluetooth-устройством (например, ПК, Ноутбук, КПК, сотовый телефон). Адаптер может выступать как головной контроллер или как подчиненный на шине RoboBus по интерфейсу UART.

Описание устройства

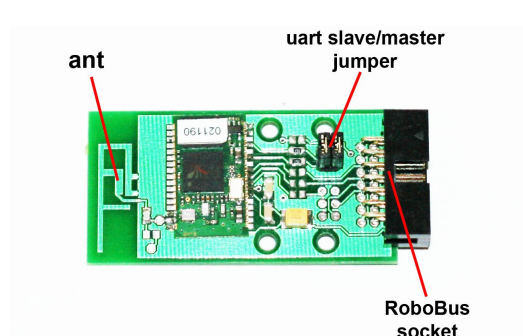
Адаптер реализован на базе bluetooth-модуля BTM-111 компании RainSun, который представляет из себя законченный адаптер Bluetooth <=> TTL_UART за исключением антенны, фильтра по питанию и разъема RoboBus.

Внимание!!! Для надежной работы модуля нельзя размещать антенну модуля вблизи источников электромагнитных помех или перегораживать её металлическими компонентами (например, размещать в металлическом корпусе робота).

Основные характеристики:

| | |
|--------------------|---|
| Модуль bluetooth: | RainSun BTM-111-CS-9.6 |
| Версия bluetooth: | 2.0 |
| Скорость обмена: | 9.6 Кбит/секунду |
| Габариты модуля: | 66 x 30 x 12мм |
| Антенна: | На печатной плате (изготовлена по схеме компании MICROCHIP) |
| Питание: | Шина RoboBus, линии GND и +3.3V |
| Энергопотребление: | Режим ожидания — 0.6мА Подключение — 28мА Передача данных — 46мА Запрос — 80мА |

Расположение и назначение разъемов, перемычек и других компонентов:



Антенна.

Разъем интерфейса RoboBus

Перемычки режима UART'a на шине RoboBus:

